



Licenciatura en:
**INGENIERÍA EN MANUFACTURA
Y ROBÓTICA**

univer.com.mx



#ParaSerMejor

Inscríbete Ya

Reconocimiento de Validez Oficial de Estudios (RVOE)
Incorporado al Sistema Educativo Nacional

AMÉRICAS	29 DE ABRIL DE 2019	20191605	SEP
JALISCO (CENTRO HISTÓRICO)	29 DE ABRIL DE 2019	20191833	SEP
VALLARTA	29 DE ABRIL DE 2019	20191986	SEP
JALISCO (TLAQUEPAQUE)	29 DE ABRIL DE 2019	20191976	SEP

*Mes de Inicio: Enero, Mayo, Septiembre

La Licenciatura en Ingeniería en Manufactura y Robótica en Universidad UNIVER, es un programa de tres años donde el emprendimiento, las herramientas digitales y una perspectiva global se fusionan en un programa de estudios que te permite trabajar y estudiar a la vez.

¿En qué tipo de profesionalista te convertirás ?

- Sabrás diseñar, desarrollar y evaluar procesos de producción en la industria de la transformación.
- Serás un profesional que sabrá instrumentar tecnologías de automatización a través de la programación y construcción de robots.
- Te convertirás en un recurso indispensable para cualquier corporación o institución que requiere un experto en automatización de procesos.

¿Dónde y en qué podrás trabajar ?

- Coordinador de un área sustantiva en una empresa como lo pueden ser automatización de procesos, análisis y diseño de sistemas programables, evaluación y mantenimiento de robots industriales.
- Director de departamentos de producción, logística y distribución, soporte técnico, seguridad e higiene, sistemas de manufactura y evaluación de infraestructura, en empresas químicas, automotrices, agrícolas, electrónicas entre muchas otras.
- Investigador y desarrollador de nuevas tecnologías en empresas transnacionales de vanguardia. Consultor independiente, así como emprendedor de una iniciativa propia de negocio que tenga todas las posibilidades de posicionarse en el mercado industrial.

Plan de Estudios

Diplomados de Valor Agregado en: Presencial Online Mixto

Robótica Sistemas de Automatización Sistemas de Manufactura

FLEXIBLE	Calidad y productividad en ingeniería	Cinemática y dinámica	Álgebra lineal	Cálculo integral	Bases de datos para ingeniería
	Electricidad y magnetismo	Tecnologías de información	Cálculo vectorial	Probabilidad y estadística	Estructura de la materia
	Modelos de gestión empresarial	Comunicación oral y escrita	Álgebra superior	Cálculo diferencial	Estática
	Cinemática del robot	Arquitectura y programación de computadoras	Dinámica de fluidos	Programación de robots	Sistemas electromecánicos y robóticos
	Fundamentos de robótica	Métodos numéricos	Ecuaciones diferenciales	Termodinámica	Diseño por computadora
	Programación	Ingeniería de fluidos	Circuitos eléctricos	Electrónica	Diseño lógico
	Globalización y contexto socioeconómico de México	Emprendimiento y plan de vida y carrera	Sistemas de detección para robots	Servomecanismos electro-neumáticos	Automatización y control digital
	Microcontroladores y PLCs	Tecnologías y simulación de sistemas de manufactura	Tecnología y simulación de para robots	Sistemas de desplazamiento para robots	Diseño de elementos de maquinas
	Análisis de sistemas de manufactura	Control electrónico	Dinámica del robot	Cinemática y construcción de mecanismos	Sistemas hidráulicos